

## Compito del 9 - 1 - 2025

1. Mediante fattorizzazione  $LU$  risolvere il sistema lineare  $A\vec{x} = \vec{b}$  dove  $\vec{b} = (-1, 2, 5)$  e:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 1 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

Calcolare il determinante della matrice.

---

Per poter procedere occorre scambiare la prima con la seconda riga. Fatto ciò, la nuova matrice si fattorizza nel seguente modo:

$$LU = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & \frac{8}{3} \end{pmatrix}$$

Si ricava infine:  $\vec{x} = (1, -1, 2)$ , tenendo presente che nel vettore  $\vec{b}$  vanno preventivamente scambiate fra loro la prima e la seconda componente. Il determinante di  $A$  è pari a  $-16$ . Si noti che il prodotto dei determinanti di  $L$  e  $U$  è  $1 \cdot 16 = 16$ . Il cambiamento di segno è dovuto alla permutazione effettuata.

2. Siano date la curve:

$$\vec{\gamma}(t) = (0, -2 \sin t, 2 \cos t) \quad t \in [0, 2\pi]$$

$$\vec{\delta}(t) = (\sin t, \cos t, 0) \quad t \in [0, 2\pi]$$

e il campo  $\vec{F}(x, y, z) = (0, -z, y)$ . Calcolare il lavoro lungo ciascuna di esse.

---

Le due curve sono chiuse. Tuttavia il campo non è conservativo per cui non è detto che il lavoro sia il medesimo. Infatti, si ha:

$$\vec{\gamma}'(t) = (0, -2 \cos t, -2 \sin t) \quad \vec{\delta}'(t) = (\cos t, -\sin t, 0)$$

$$\mathcal{L}_{\vec{\gamma}} = \int_0^{2\pi} 4(\cos^2 t + \sin^2 t) dt = 8\pi$$

$$\mathcal{L}_{\vec{\delta}} = \int_0^{2\pi} 0 dt = 0.$$

Nel secondo caso il lavoro è nullo perché il campo è ortogonale al vettore tangente alla curva.

3. Trovare la soluzione generale del sistema differenziale:

$$\begin{cases} y'(t) = 6y(t) + 2z(t) \\ z'(t) = 2y(t) + 3z(t) \end{cases}$$

Calcolare poi:  $L_1 = \lim_{t \rightarrow -\infty} y(t)$  e  $L_2 = \lim_{t \rightarrow +\infty} z(t)$ .

---

Si considera:

$$A = \begin{pmatrix} 6 & 2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}$$

Gli autovalori di  $A$  sono 2 e 7. Gli autovettori corrispondenti sono:  $(a, -2a)$ ,  $(2b, b)$ , con  $a$  e  $b$  costanti arbitrarie. La soluzione generale del sistema differenziale è dunque:

$$y(t) = ae^{2t} + 2be^{7t} \quad z(t) = -2ae^{2t} + be^{7t}.$$

Per quanto riguarda il primo limite si ottiene:  $L_1 = 0$ . Il secondo limite dipende da  $a$  e  $b$ . Si hanno i casi:  $L_2 = 0$  se  $a = b = 0$ ,  $L_2 = +\infty$  se  $b > 0$ ,  $L_2 = -\infty$  se  $b < 0$ ,  $L_2 = +\infty$  se  $b = 0$  e  $a < 0$ ,  $L_2 = -\infty$  se  $b = 0$  e  $a > 0$ .

4. Sia:

$$D = \left\{ (x, y) \in \mathbf{R}^2, x > 0, y > 0, x^2 + 4y^2 \leq 4 \right\}$$

Calcolare i volumi dei due solidi ottenuti facendo ruotare  $D$  sia attorno all'asse  $x$  che attorno all'asse  $y$ .

---

In entrambi i casi si ottiene la metà di un ellissoide. Nel caso della rotazione attorno ad  $x$  si ha:

$$\pi \int_0^2 \frac{4-x^2}{4} dx = \frac{1}{4}\pi \left[ 4x - \frac{1}{3}x^3 \right]_0^2 = \frac{4}{3}\pi$$

Per quello della rotazione attorno ad  $y$  si ha:

$$\pi \int_0^1 4(1-y^2) dy = 4\pi \left[ y - \frac{1}{3}y^3 \right]_0^1 = \frac{8}{3}\pi.$$